SENSING MATRIX OPTIMIZATION AND FEATURE EXTRACTION FOR IMAGE PROCESSING

Meenakshi

DEPARTMENT OF ELECTRICAL ENGINEERING
INDIAN INSTITUTE OF TECHNOLOGY DELHI

OCTOBER 2022

SENSING MATRIX OPTIMIZATION AND FEATURE EXTRACTION FOR IMAGE PROCESSING

by

Meenakshi

DEPARTMENT OF ELECTRICAL ENGINEERING

Submitted

in fulfilment of the requirements of the degree of Doctor of Philosophy

to the

INDIAN INSTITUTE OF TECHNOLOGY DELHI

OCTOBER 2022

CERTIFICATE

This is to certify that the thesis titled **Sensing matrix optimization and feature extraction for image processing**, submitted by **Meenakshi**, to the Indian Institute of Technology Delhi, for the award of the degree of **Doctor of Philosophy**, is a bonafide record of the research work done by her under my supervision.

The contents of this thesis, in full or in parts, have not been submitted to any other Institute or University for the award of any degree or diploma.

Prof. Seshan Srirangarajan
Thesis Supervisor
Department of Electrical Engineering
Indian Institute of Technology, Delhi
Hauz Khas New Delhi 110016

Place: New Delhi

ACKNOWLEDGEMENTS

This thesis has been made possible owing to the generous help of many people and I am delighted to acknowledge them here. I would like to thank Prof. Seshan Srirangarajan for accepting me into his group. I can never thank him enough for his guidance, encouragement and patience that I received during my graduate program.

I would further like to express my deepest appreciation to my family and friends for their endless support and for understanding me in the low moments. I have immense gratitude for my parents, I would not be where I am today without their help and support. I am deeply indebted to them for their unconditional love and support through this long arduous journey. To my wonderful husband, Vinay, thank you for your support, appreciation and for your unshaken belief in me.

Finally, I would like to send my heartfelt thanks to Prof. Shankar Prakriya, Prof. Monika Agarwal, and Prof. Brejesh Lall for accepting to be my student research committee members and for their valuable feedback during my end semester presentations.

ABSTRACT

At the heart of many pattern recognition and computer vision applications is the question of how to represent and recover data. Representing data in a manner which highlights its key properties can significantly affect the performance of pattern recognition and computer vision applications. Many approaches have been proposed for representing and recovering the high-dimensional data which tend to reside in low-dimensional intrinsic subspaces. Recently, there has been much research in optimally selecting informative samples from high-dimensional data via sensing matrix using compressed sensing. Compressed sensing allows us to exploit the sparse structure of the underlying phenomena for capturing incoherent measurements using a sensing matrix and then recovering the high-dimensional data. However, the sparse signal structure is not the only key aspect of compressed sensing; a robust incoherent frame structure to be used for the measurements is equally important.

In this thesis, we address the problem of reconstructing high-dimensional data (such as images) in the presence of noise using measurements via incoherent sensing matrix for data compression. We propose an incoherent and robust sensing matrix design based on an equiangular tight frame to ensure reduced pairwise correlation among the frame vectors and tightness of the frame. Experiments are performed on synthetic data as well as real images. The performance evaluation is carried out in terms of mutual coherence, signal reconstruction accuracy, and peak signal-to-noise ratio. In addition, it is observed that the high dimensional data samples widely used in computer vision and pattern recognition tasks may contain irrelevant and redundant features. This can result in increased computational complexity, memory requirements, as well as the possibility of overfitting which can greatly weaken the inherent structural relationship between features degrading the overall performance. Thus, finding compact low-dimensional representation and features with good generalization and discriminative abilities is very important.

In this thesis we address these issues to develop feature extraction models for image classi-

fication. Firstly, we present a representation-based supervised feature extraction model exploring the underlying global and local structure of the high-dimensional data. Next, we propose a regression-based feature extraction model to address the problem of insufficient inter-class margin and loss of the manifold structure of the data. To ensure the relative significance of the extracted features, an $\ell_{2,1}$-norm based regularization is employed. Performance of the proposed models is evaluated on various data sets for face, scene, and object recognition. The results achieved are compared with state-of-the-art methods to validate the effectiveness of the proposed models.

सार

कई पैटर्न मान्यता और कंप्यूटर विज़न अनुप्रयोगों के केंद्र में का प्रश्न है डेटा का प्रतिनिधित्व और पुनर्प्राप्ति कैसे करें। डेटा को इस तरह से प्रस्तुत करना जो इसकी कुंजी को उजागर करता है गुण पैटर्न पहचान और कंप्यूटर दृष्टि के प्रदर्शन को महत्वपूर्ण रूप से प्रभावित कर सकते हैं अनुप्रयोग। उच्च का प्रतिनिधित्व करने और पुनर्प्राप्त करने के लिए कई दृष्टिकोण प्रस्तावित किए गए हैं- आयामी डेटा जो निम्न-आयामी आंतरिक उप-स्थानों में रहते हैं। हाल ही में, वहाँ उच्च-आयामी डेटा से सूचनात्मक नमूनों का बेहतर चयन करने में बहुत शोध किया गया है संवेदन मैट्रिक्स के माध्यम से संपीडित संवेदन का उपयोग करना। संपीडित संवेदन हमें इसका शोषण करने की अनुमति देता है असंगत मापों को कैप्चर करने के लिए अंतर्निहित परिघटनाओं की विरल संरचना एक संवेदन मैट्रिक्स और फिर उच्च-आयामी डेटा को पुनर्प्राप्त करना। हालांकि, विरल संकेत संरचना संकुचित संवेदन का एकमात्र प्रमुख पहलू नहीं है; एक मजबूत असंगत फ्रेम संरचना माप के लिए उपयोग किया जाना भी उतना ही महत्वपूर्ण है। इस थीसिस में, हम उच्च-आयामी डेटा के पुनर्निर्माण की समस्या का समाधान करते हैं (जैसे छवियों) डेटा के लिए असंगत संवेदन मैट्रिक्स के माध्यम से माप का उपयोग करते हुए शोर की उपस्थिति में संपीड़न। हम एक समानता के आधार पर एक असंगत और मजबूत सेंसिंग मैट्रिक्स डिजाइन का प्रस्ताव करते हैं- फ्रेम वैक्टर और जकड़न के बीच कम जोड़ीदार सहसंबंध सुनिश्चित करने के लिए गूलर टाइट फ्रेम फ्रेम का। सिंथेटिक डेटा के साथ-साथ वास्तविक छवियों पर प्रयोग किए जाते हैं। प्रदर्शन करने वाला- आपसी तालमेल, सिग्नल पुनर्निर्माण सटीकता के संदर्भ में मंस मूल्यांकन किया जाता है, और पीक सिग्नल-टू-शोर अनुपात। इसके अलावा, यह देखा गया है कि उच्च आयामी डेटा सम-कंप्यूटर दृष्टि और पैटर्न पहचान कार्यों में व्यापक रूप से उपयोग किए जाने वाले कार्यों में अप्रासंगिक और हो सकते हैं अनावश्यक विशेषताएं। इसके परिणामस्वरूप कम्प्यूटेशनल जटिलता में वृद्धि हो सकती है, मेमोरी की आवश्यकता होती है- साथ ही ओवरफिटिंग की संभावना जो अंतर्निहित संरचना को बहुत कमजोर कर सकती है समग्र प्रदर्शन को कम करने वाली सुविधाओं के बीच संबंध। इस प्रकार, कॉम्पैक्ट कम ढूँढना- अच्छे सामान्यीकरण और भेदभावपूर्ण क्षमताओं के साथ आयामी प्रतिनिधित्व और विशेषताएं बहूत ज़रूरी है।

इस थीसिस में हम छवि वर्गीकरण के लिए फीचर निष्कर्षण मॉडल विकसित करने के लिए इन मुद्दों को संबोधित करते हैं। सबसे पहले, हम उच्च-आयामी डेटा की अंतर्निहित वैश्विक और स्थानीय संरचना की खोज करते हुए एक प्रतिनिधित्व-आधारित पर्यवेक्षित सुविधा निष्कर्षण मॉडल प्रस्तुत करते हैं। अगला, हम अपर्याप्त अंतर-वर्ग मार्जिन और डेटा की कई गुना संरचना के नुकसान की समस्या को हल करने के लिए एक प्रतिगमन-आधारित सुविधा निष्कर्षण मॉडल का प्रस्ताव करते हैं। निकाली गई सुविधाओं के सापेक्ष महत्व को सुनिश्चित करने के लिए, एक $\ell_{2,1}$-मानक आधारित नियमितीकरण नियोजित है। चेहरे, दृश्य और वस्तु की पहचान के लिए विभिन्न डेटा सेटों पर प्रस्तावित मॉडलों के प्रदर्शन का मूल्यांकन किया जाता है। प्राप्त परिणामों की तुलना प्रस्तावित मॉडलों की प्रभावशीलता को प्रमाणित करने के लिए अत्याधुनिक विधियों से की जाती है।

TABLE OF CONTENTS

LIST OF TABLES

LIST OF FIGURES

ABBREVIATIONS

CS	Compressed Sensing
SEE	Sparse Encoding Error
OMP	Orthogonal Matching Pursuit
MP	Matching Pursuit
WB	Welch Bound
RIP	Restricted Isometry Property
RIC	Restricted Isometry Constant
ETF	Equiangular Tight Frame
UNTF	Unit Norm Tight Frame
PCA	Principal Component Analysis
LDA	Linear Discriminant Analysis
NPE	Neighbour Preserving Embedding
LPP	Locality Preserving Projection
SSS	Small Sample Size
OLDA	Orthogonal Linear Discriminant Analysis
MPDA	Manifold Partition Discriminant Analysis
SRC	Sparse Representation-based Classification
CRC	Collaborative Representation-based Classification
LLC	Locality-constrained Linear Coding
LRR	Low-rank Representation
LatLRR	Latent Low-rank Representation
LRE	Low-rank Embedding
RsLDA	Robust Sparse Linear Discriminant Analysis
SALPL	supervised approximate low-rank projection learning
LLRSE	Latent Low-rank and Sparse Embedding
CDPL	Constrained Discriminative Projection Learning
LR	Linear Regression

LSR	Least square regression
DLSR	Discriminative Least Squares Regression
ReLSR	Retargeted Least Squares Regression
GReLSR	Groupwise Retargeted Least Squares Regression
RLSL	Robust Latent Subspace Learning
HOG	Histogram of Oriented Gradients
LBP	Local Binary pattern
ISMD	Incoherent Sensing Matrix Design
UNF	Unit Norm Frame
IFD	Incoherent Frame Design
IR-PMD	Incoherent and Robust Projection Matrix Design
SVD	Singular Value Decomposition
SNR	Signal-to-noise Ratio
NMSE	Normalized Mean Square Error
MSE	Mean Square Error
PSNR	Peak Signal-to-noise Ratio
LADSL	Locality-aware Discriminative Subspace Learning
ADMM	Alternating Direction Method of Multipliers
K-NN	K-Nearest Neighbour
SVM	Support Vector Machine
LRSI	Low-rank Model with Structure Incoherence
LRRR	Low-rank Ridge Regression
SLRR	Sparse low-rank Regression
LRSI	Low-rank Linear Regression
LR-DRR	Low rank Based Double Relaxed Regression
TRLSR	Twin Relaxed Least Squares Regression
RLSR	Relaxed Least Squares Regression

NOTATION

x	scalar
$\boldsymbol{x}$	vector
$\boldsymbol{A}$	Matrix
$\boldsymbol{A}^T$	Matrix Transpose
$\boldsymbol{A}^{-1}$	Matrix Inverse
tr(A)	trace of matrix $\boldsymbol{A}$
$\boldsymbol{A}^*$	Conjugate transpose of $\boldsymbol{A}$
$\boldsymbol{a}_i$ ($\boldsymbol{a}^i$)	i^{th} column (row) of matrix $\boldsymbol{A}$
$\boldsymbol{A}_{i,j}$	Element at the intersection of i^{th} row and j^{th} column of matrix $\boldsymbol{A}$
$A \odot B$	Hadamard product of two matrices $\boldsymbol{A}$ and $\boldsymbol{B}$
$\|\boldsymbol{A}\|_F$	$\sqrt{\sum_j \|\boldsymbol{a}_j\|_2^2}$ (Frobenius norm)
$\|\boldsymbol{A}\|_{2,1}$	$\sum_i \sqrt{\sum_j \lvert\boldsymbol{A}_{i,j}\rvert^2}$ ($\ell_{2,1}$-norm)
$[N]$	set $\{1, 2, \ldots, N\}$
card$(\boldsymbol{\mathcal{P}})$	Cardinality of the set $\boldsymbol{\mathcal{P}}$
$\boldsymbol{A}_{\boldsymbol{\mathcal{P}}}$	Sub-matrix of $\boldsymbol{A}$ containing the columns indexed by $\boldsymbol{\mathcal{P}}$.
supp$(\boldsymbol{x})$	Support of $\boldsymbol{x} \in \Re^N$, i.e. supp$(\boldsymbol{x}) = \{j \in [N] : x_j \neq 0\}$ the index set of its non-zero elements.
diag$[\boldsymbol{x}]$	Diagonal matrix with the vector $\boldsymbol{x}$ as its diagonal elements